PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

05-059642

(43) Date of publication of application: 09,03,1993

(51)Int.CI.

D04B 15/06

(21)Application number : 03-245043

(71)Applicant: SHIMA SEIKI MFG LTD

(22)Date of filing:

29.08.1991

(72)Inventor: YABUTA MASAHIRO

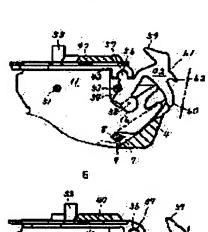
SONOMURA MINORU

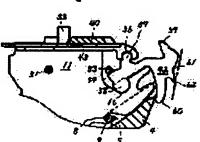
(54) SINKER IN TWO-STAGE BED FLAT KNITTING MACHINE

(57)Abstract:

PURPOSE: To arrange a sinker cum in the proper position of carriage by providing the sinker and sinker jack in a designated state.

CONSTITUTION: A sinker 42 having a loop fixing end 61 at the top is supported by a supporting point 58 and oscillated by a sinker jack 43 so as to be able to selectively engage with a sinker loop of either one of upper needle and lower needle. A sinker jack butt 55 is provided at the point distant from a needle bed head and the sinker is operated from the outside of knitting area on a carriage and centralization of each device to knitting area is made unnecessary.





LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

30.06.1993

[Date of sending the examiner's decision of

rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

2074361

[Date of registration]

25.07.1996

[Number of appeal against examiner's decision

of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-59642

(43)公開日 平成5年(1993)3月9日

(51) Int.Cl.5

識別記号

庁内整理番号

FI.

技術表示箇所

D 0 4 B 15/06

Z 7152-3B

審査請求 未請求 請求項の数1(全 12 頁)

(21)出願番号

特願平3-245043

(22)出願日

平成3年(1991)8月29日

(71)出願人 000151221

株式会社島精機製作所

和歌山県和歌山市坂田85番地

(72)発明者 藪田 正弘

和歌山県和歌山市津秦159の3

(72) 発明者 菌村 稔

和歌山県和歌山市宇須1-2-16

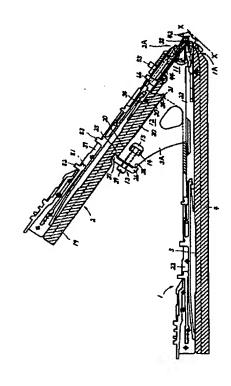
(74)代理人 弁理士 大野 克躬 (外1名)

(54) 【発明の名称】 二段ベッド横編機におけるシンカー

(57)【要約】

【目的】 上部ニードルベッド頭部に設けたシンカーを キャリッジ上の編成領域外から操作することができるよ うにする。

【構成】 下部ニードルペッド1の上位に上部ニードルペッド2をそれぞれ頭部1A,1Bを接近させて設けた二段ペッド横編機において、先端にループ係止端縁61を有するシンカー42を、上部ニードルペッド2と下部ニードルペッド1との中間位置に支点58を設けて、上部ニードル38によるシンカーループと下部ニードル23によるシンカーループとのそれぞれに係合できる位置間を自在に揺動できるよう支持すると共に、該シンカー42を揺動するためのシンカージャック43をシンカー42に係合し、シンカージャック43は、前記ニードルペッド頭部から離れた位置にシンカージャックバット55を設け、上記シンカージャックバット55をキャリッジ70上のシンカーカム72に当接するようにした。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 下部ニードルベッドの上位に上部ニードルベッドをそれぞれ頭部を接近させて設けた二段ベッド機編機において、先端にループ係止端縁を有するシンカーを、上部ニードルベッドと下部ニードルベッドとの中間位置に支点を設けて、上部ニードルによるシンカーループと下部ニードルによるシンカーループとのそれぞれに係合できる位置間を自在に揺動できるよう支持すると共に、該シンカーを揺動するためのシンカージャックをシンカーに係合し、シンカージャックは、前配ニードル 10ベッド頭部から離れた位置にシンカージャックパットを設け、上記シンカージャックパットをキャリッジ上のシンカーカムに当接するようにしてなる二段ベッド横編機におけるシンカー。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、下部ニードルベッド上 に更に上部ニードルベッドをそれぞれ頭部を接近させて 設けた二段ベッド横幅機におけるシンカーに関する。

[0002]

【従来の技術】一枚の下部ニードルペッドの上位に上部ニードルペッドを位置させ、それぞれの頭部を接近させ上下何れかのニードルペッドのニードルより編地を編成する二段ペッド横編機は知られている。

【0003】4枚ベッド編機などの多段式横編機においては、上下のニードルベッドの歯口部はそれぞれ接近しており、下部ニードルベッドにより編成を行うときに下部ニードルベッドの下部ニードルが上昇すると、上部ニードルベッドの頭部に該下部ニードルのフック或いはラッチが衝突する事態が生ずる。そのために、上部ニード30ルベッドの頭部を切欠き、該部に上部ニードル用の揺動自在のシンカー或いは進退動可能のニードル案内部材を設け、下部ニードルの上昇時には上部ニードル用のそれらの部材を後退させ、下部ニードルの進出の障害にならないようにしている。

【0004】しかし、上記シンカーをキャリッジに設けたカムにより直接揺動させるようにした場合、シンカーの大きさ、形状により制限を受け、シンカー操作用のカムをキャリッジのステッチプレッサー等の配設されている編成領域付近に配置せねばならず、その取付位置にも40制約されることになる。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】本発明は、上記の点に 鑑みて、上部ニードルペッド頭部に設けたシンカーをキャリッジ上の編成領域外から操作することができるよう にすることを目的とする。

[0006]

【課題を解決するための手段】下部ニードルペッドの上 とよりなる板状体で、後述する上部ニードルペッド固定位に上部ニードルペッドをそれぞれ頭部を接近させて設 部材13の固定ビーム14を挿通するための固定ビーム挿通けた二段ペッド横編機において、先端にループ係止端録 50 孔15、シンカー支持孔16、ニードル羽根案内溝17、ワイ

を有するシンカーを、上部ニードルベッドと下部ニードルベッドとの中間位置に支点を設けて、上部ニードルによるシンカーループと下部ニードルによるシンカーループとのそれぞれに係合できる位置間を自在に揺動できるよう支持すると共に、該シンカーを揺動するためのシンカージャックをシンカーに係合し、シンカージャックは、前記ニードルベッド頭部から離れた位置にシンカージャックパットを設け、上記シンカージャックパットをキャリッジ上のカムに当接するようにした。

[0007]

【作用】上部ペッドの頭部に位置するニードルプレートに摺動自在に支持されたシンカージャックは、シンカージャックの摺動運動によりその先端に係合しているシンカーを上下方向に旋回揺動する。シンカージャックは、その下降旋回動のときに端縁に有する小フックにループを係止し、編地を引き下げると共に端縁の糸受け縁に編糸を受け、糸受け縁とニードルのフックとの間でループ長を規制し、度目の大きさを決定する。シンカージャックは上記のシンカーの揺動運動を行うが、シンカージャックは上記のシンカーの揺動運動を行うが、シンカージャックは上記のシンカーの揺動運動を行うが、シンカージャックは上記のシンカーの揺動運動を行うが、シンカージャックは上記のシンカーの揺動運動を行うが、シンカージャック操作用のカム等を設けなくて良いようにしているので、編成領域の複雑化をなくしている。

[0008]

【実施例】本発明を実施する装置の一例を図面と共に説明する。

【0009】本発明編機は、山形に頂部を対向して設けた下部ニードルベッド1の上部に、更に、上部ニードルベッド2を支持した4ベッド方式の編機で、各ニードルベッド1,2の頭部を集中した歯口部を通る中心線X-Xを対称の中心にして左右対称となっており、図1には中心線X-Xの左半分のみを示している。

【0010】図示の例では、上部ニードルベッド2は下 部ニードルベッド1の下部ニードルプレート3Aによっ て支持されているが、上下両ニードルペッド2, 1がそ れぞれ別個のニードルプレートを用いても差し支えな い。下部ニードルペッド基板4には従来のニードルペッ ドと同様に複数のニードルプレート溝5が設けられてお り、該溝5に下部ニードルプレート3A、3Bが嵌合さ れ、ニードルペッド基板4と下部ニードルプレート3 A, 3 Bのそれぞれに設けた切欠7, 8 にワイヤ9を通 すなどして両者を固定している。下部ニードルプレート 3Aは、図3のAに示す如く、下部ニードルペッド1の 頭部から尾部まで延びる下部針案内部分10と、下部針案 内部分10の頭部上位に延びる延長部分よりなる頭部ニー ドルプレート11と、その後方のニードルプレート3Aの 上縁に位置する上部ニードルペッド基板支持プレート12 とよりなる板状体で、後述する上部ニードルペッド固定 部材13の固定ビーム14を挿通するための固定ビーム挿通

.3

ヤ挿通孔18A, 18B, 18C, …等を有している。上部ニードルベッド基板支持プレート12には上部ニードルベッド基板19 (図4)を支持するための支持面20を傾斜して設け、該支持面20の延長上の、上部ニードルベッド基板支持プレート12と頭部ニードルプレート11との境には楔形の切欠21を設けている。図3のBに示す下部ニードルプレート3Bは前記下部ニードルプレート3Aにおける頭部上位に延びる延長部分の上部ニードルベッド基板支持プレート12を取り去った構造としている。

【0011】上記下部ニードルプレート3A,3Bを交 10 互に或いは3Aを1に対し3Bを複数枚交互に下部ニードルペッド基板4のニードルプレート湾5に挿入し、前述の如く切欠7,8にワイヤ9を通すなどして下部ニードルペッド基板4とニードルプレート3A,3Bを固定し、下部ニードルブレート3A,3B間に針溝22を形成している。針溝22内には下部ニードル23が摺動自在に挿入されている。

【0012】上部ニードルベッド2は下部ニードルベッド1に以下の手段で固定部材13で固定される。図示の例では、上部ニードルベッド2の頭部2Aは下部ニードルベッド1の頭部1Aとニードルプレートを共通にし、前記頭部ニードルブレート11を上部ニードルベッド2の頭部2Aのニードルプレートとしている。前記固定部材13は、上部ニードルベッド基板19と下部ニードルプレート3Aの上部ニードルベッド基板支持プレート12とを係合する模状の頭部24と楔形の切欠25よりなる係合手段と、係止部材26を含む係止固定手段とよりなる。

【0013】下部ニードルプレート3Aの、上部ニード ルペッド基板支持プレート12の支持面20上に上部ニード ルベッド基板19を載置し、上部ニードルベッド基板19の 先端の楔状頭部24を下部ニードルプレート3Aの楔状切 欠21に当接する。上部ニードルペッド基板19の、上部ニ ードルペッド基板支持プレート12の端部に対向する位置 には切欠25が設けられており、編機の編幅方向に延びる 帯状の係止部材26の一端の楔状端部27を前記切欠25に係 合させ、他端を下部ニードルプレート3Aの上部ニード ルペッド基板支持プレート12の端部28に当接している。 そして、下部ニードルプレート3Aの固定ビーム挿通孔 15内に挿入した編幅方向に延びる固定ビーム14と係止部 材26との間にポルト29を螺合し、ポルト29を締め付ける ことにより、上部ニードルペッド基板19の楔状頭部24と 切欠25との間のダブテール部分30を、下部ニードルプレ ート3Aの楔形切欠21と係止部材26の楔状端部27とで把 持し、下部ニードルプレート3A上に上部ニードルペッ ド基板19を固定する。

【0014】上部ニードルベッド基板19を図4に、上部ニードルプレート31を図5に示す。上部ニードルベッド基板19には、下部ニードルベッド基板4と同ピッチ同位相にニードルプレート溝32を設け、上部ニードルプレート31を挿入している。

【0015】上部ニードルベッド基板19の頭部上部に設けた切込34と上部ニードルプレート31の頭部下部に設けた切込35との間にワイヤ36を挿通するなどして両者を固定する。隣接する上部ニードルプレート31,31間には上部針溝37が形成され、上部ニードル38が摺動自在に挿入される。

【0016】下部ニードルプレート3A,3Bの頭部ニードルプレート11は全く同一形状をなしている。そして、頭部ニードルプレート11にシンカースペーサ41,シンカー42,シンカージャック43,ノックオーバーピット44等が設けられている。その詳細を図1,図3,図6乃至図13によって説明する。

【0017】下部ニードルプレート3A,3Bの頭部ニ ードルプレート11に設けた段部45にシンカースペーサ41 を位置させる。シンカースペーサ41(図12)は、尾部下 部に逆ひ字状のワイヤ挿通切欠46を、上縁部に帯金47を 挿入する係合凹部48を、頭部下方に延びる端縁には、下 部ニードル23を押さえるための屈折片49を有している。 そして、シンカースペーサ41は、前記尾部のワイヤ挿通 切欠46を頭部ニードルプレート11の拡大段部50(図3, 図6)に位置させ、下部ニードルプレート3A, 3Bを 連綴してワイヤ挿通孔18日に挿通されているワイヤ51に 係合させ、頭部下部の凹陥部52をワイヤ51と同様のワイ ヤ53に係合させて頭部ニードルプレート11に固定する。 【0018】上記シンカースペーサ41の頭部ニードルプ レート11への固定によりシンカースペーサ41と頭部ニー ドルプレート11の頂部間には、頭部ニードルプレート11 の頂部段部54 (図3のC) により間隙が作られ、そこに シンカージャック43が挿入される(図7)。前記段部54 は、頭部ニードルプレート11の頭部先端にまで設けられ ており、頭部先端部分には後述する如くシンカー42が嵌 合されている。シンカージャック43は図10に示す如く細 長板状体よりなり、尾部付近の薄肉部分を若干く字状に 屈曲することにより、シンカージャック43を前記段部54 による間隙に挿入したときに摺動抵抗を生じ妄動しない ように構成され、上部にはパット55を、頭部には下向き の係合凹部56を形成している。前記係合凹部56はシンカ ー42の上縁に設けられた係合凸部57に係合させている。 シンカー42も前述の如くシンカージャック43と同様に頭 部ニードルプレート11の頭部先端の段部54による同一間 隙内に挿入されており、頭部ニードルプレート11の頭部 に設けられ、頂部段部54に連続する頭部先端の段部に接 して空けられたシンカー支持孔16に、尾部に設けられた 揺動軸部58を嵌合して、シンカー42が揺動自在に支持さ れている。シンカー42は前縁部上下方向に角状部59,6 0、その間にループ係止端縁61、編目保持用突出部62を 形成している。

【0019】頭部ニードルプレート11の、前記段部45の 反対側の側面には、上部ニードル38の目移し用羽根63が 50 入り込み摺動するための案内凹滯64を設け、該案内凹滯 10

64側にノックオーパービット44を、ワイヤ51、53に乗せ た状態で摺動自在に設ける。ノックオーバービット44 は、その上に上部ニードル38を載置する平板状のシャン ク65の尾部にパット66を、頭部に方形のループ押さえ67 を有している。そして、ループ押さえ67の上位に上部二 ードル38のフック68が位置する。上記ノックオーバービ ット44のパット66、シンカージャック43のパット55等 が、その位置を正確に保持できるよう櫛歯状のニードル プレートスペーサ69を並列した頭部ニードルプレート11 の間隙内に嵌合しその間隔を正確に保っている。ノック オーパーピット44のパット66には上部キャリッジ70のカ ムが当接し、上部ニードル38に沿って進出, 退去するこ とを可能としている。

【0020】上部ニードルベッド2に設けられた上部ニ ードル38、シンカージャック43、ノックオーパービット 44等を操作するロック71, シンカーカム72, ノックオー バーピットカム73は前記上部キャリッジ70に、下部ニー ドル23を操作するロック74は下部キャリッジ75に設けら れている。図14は、上部キャリッジ70の上部ロック71、 シンカーカム72, ノックオーバービットカム73, 上部二 ードル38と、下部キャリッジ75の下部ニードル23とを重 ねて示した平面図で、上部キャリッジ70の、ロック71を 一点鎖線で、上部ニードル38を点線で、シンカーカム7 2, ノックオーパービットカム73を実線でそれぞれ示 し、下部キャリッジ75のロック74, 下部ニードル23を実 線でそれぞれ示している。ロック74はキャリッジが左行 するとして先行のニッティングカム76. ライジングカム 77, ガードカム78, 後行のニッティングカム79よりな る。80は図1に示すセレクトジャック81のパット82に当 接し、当該ニードルを休止位置に押し下げるプレッサー 30 である。

【0021】本発明による編成作用を行なうときは、下 部ニードルペッド1と上部ニードルペッド2のそれぞれ に対応するキャリッジ上のロック74,71によって両ベッ ド1,2のニードルが操作されると共に、上部ニードル ベッド2においては、下部ニードル23の動作に応じて上 部ニードル38と共にノックオーバービット44を退去さ せ、下部ニードル23の進退動の障害となるのを防ぎ、且 つ、図15に示す如くシンカージャック43を操作し、シン カー42を上下に旋回動している。下部ニードル23による 編地編成時における、ニードル23、38、シンカージャッ ク43、シンカー42、ノックオーパーピット44の動きの順 序を示したのが図17のA, B, C、図18のA, B, Cで ある。

【0022】下部ニードル23による編成が行われると き、上部ニードル38及びノックオーバービット44のルー ブ押さえ67は、下部ニードル23の進出の障害とならない ように下部ニードル23の進出軌跡から退没していなけれ ばならない。図14万至18により上下ニードル38、23及び ノックオーバービット44の進退について説明する。

【0023】図14において上下キャリッジ70,75は左行 するとして、上部キャリッジ70のロック71のニッティン グカム76Uは図14の二点鎖線に示す上針休止位置を保 ち、上部ニードル38のパット83を点線位置に引き下げ る。このとき上部ニードル38のセレクトジャック81 (図 1に図示)のパット82は、図14に示すプレッサー80に当 接し、同プレッサー80により針溝22内に押し込まれ、ニ ードルパット83も同様となり、ニードルパット83はライ ジングカム77と当接せず、従って針溝22内を上昇するこ となく休止位置を保っている(図14の1の位置)。この とき、ノックオーバービット44のバット66はノックオー パーピットカム73と係合し進出位置にある。また、シン カージャックパット55はシンカーカム72と係合し進出位 置にあり、シンカー42を時計針方向に旋回動した位置を 保っている(図14の1の位置及び図17のA)。一方、下 部ニードル23は下部キャリッジ75のロック74のニッティ ングカム76Dが図14実線位置にあるため休止位置まで引 き下げられることはなく、下部キャリッジ75の進行につ れライジングカム77に当接し上昇を開始する。このとき ノックオーバービット44はそのバット66がノックオーバ ーピットカム73により引き下げられ、ノックオーバービ ット44のルーブ押さえ67は下部ニードル23の上昇軌跡か ら退没する。シンカー42は前記1と同様の位置を保つ (図14の2の位置, 図17のB)。次いで下部ニードル23 はライジングカム77により最上昇位置に上昇され、ノッ クオーパーピット44は図14の2の位置と同様の下がった 位置をとり、シンカージャックパット55はシンカーカム 72により引き下げられ、シンカー42を反時計針方向に旋 回し(図14の3の位置,図15のA,図17のC)、給糸口 90とシンカー42の接触を防止する。この後に給糸が行わ れる。次に、下部ニードル23のニードルパット83はガー ドカム78によって引き下げを開始されるが、このときノ ックオーパービット44は引き下げられたままの位置をと り、シンカー42はシンカーカム72によりシンカージャッ ク43が進出し時計針方向に旋回する(図14の4の位置。 図18のA)。更にニッティングカム79によって下部ニー ドル23が引き下げられるとノックオーバービット44のバ ット66はノックオーパーピットカム73により進出し、ノ ックオーバービット44のループ押さえ67は最進出位置を 40 とる。シンカーも前記と同様の時計針方向に旋回した位 置をとっている(図14の5の位置,図18のB)。次に下 部ニードル23はニッティングカム79により最下位置に引 き下げられる。ノックオーバービット44は前位置と同様 最も進出し、シンカー42も前記同様の位置をとる(図14 の6の位置,図18のC)。

【0024】シンカー42の前配上下旋回動は、図16に示 す如く、給糸口90の移動に連動して行われる。給糸口90 が給糸91を下部ニードル23に給糸するときは、下部ニー ドル23のフックに給糸口90を接近させねばならないが、 50 そのためにシンカー42を反時計針方向に旋回し給糸口90 7

と当接しないようにしている。シンカー42は図15のA, Bに示すように、頭部ニードルプレート11のシンカー支 持孔16に揺動軸部58を嵌合し、頭部ニードルブレート11 に対し揺動自在に支持されているので、シンカージャッ ク43が同図上で左方に摺動すると揺動軸部58を中心に反 時計針方向に旋回動し、給糸口90の進行軌跡から離脱 し、シンカージャック43が右方に摺動すると時計針方向 に旋回動し、シンカーループ形成位置をとる。そして下 部ニードル23が図17のCと図18のAの間の位置に示す位 置で給糸91を受けてからシンカージャック43を進出さ 10 せ、図8のAに示すようにシンカー42を時計針方向に旋 回動させる。これによりシンカー42の編地形成縁61に給 糸91が掛かり、図16のBに示すように、編地形成縁61と 下部ニードル23のフックとの間に形成されたループ92の 大きさが規定される。そして、新ループ92が形成される と共に、シンカー42の時計針方向の旋回動によってシン カー42の編目保持用突出部62が既編成の編地93のシンカ ーループ94に係合しそれを押し下げる作用をする。

【0025】同様に、上部ニードル38による編成時のシンカー42の揺動状態を図19に、ニードル,シンカージャ 20ック,ノックオーバーピットの動きの順序を図20のA,B,C、図21のA,B,Cに示すが、上部ニードル38による編成時には、上部ニードル38のフックに引き込まれた編糸91によりループ95が形成され、ループ95に続く既編の編地96は進出したノックオーバーピット44の先端に設けられたループ押さえ67に当接し、下部編地がニードルの後退につれてフックに引き込まれるのを防止している。

【0026】以上詳述したシンカー42の揺動は、上部ニードル38,下部ニードル23の何れの進退動に対応する場 30合であっても、上部キャリッジ70に設けられたシンカーカム72と係合するシンカージャック43を介して行われる。従って、シンカージャックパット55と係合するシンカーカム72等のシンカー揺動部材の設置位置を、ニードルベッド頭部のステッチプレッサー等が配置される編成領域付近から遠ざけて配置することになる。

[0027]

【発明の効果】本発明横編機は、下部ニードルベッドの上位に上部ニードルベッドをそれぞれ頭部を接近させて設けた二段ベッド横編機において、先端にループ係止端 40 縁を有するシンカーを、上部ニードルベッドと下部ニードルベッドとの中間位置に支点を設けて、上部ニードルによるシンカーループと下部ニードルによるシンカーループと下部ニードルによるシンカーループとのそれぞれに係合できる位置間を自在に揺動できるよう支持すると共に、該シンカーを揺動するためのシンカージャックをシンカーに係合し、シンカージャックは、前記ニードルベッド頭部から離れた位置にシンカージャックバットを設け、上記シンカージャックバットを設け、上記シンカージャックバットをキャリッジ上のシンカーカムに当接するようにしたので、シンカージャックの長さればは短ば短ばたりも数 50

れてシンカーカムを設けることが可能となり、シンカーカムをキャリッジの適当な位置に配置させることができる。また、編成領域への各装置の集中化をなくすことが可能となった。

【図面の簡単な説明】

【図1】全体の概略側面図で、中心線X-Xの一方側の みを示す。

【図2】下部ニードルベッド基板を示すもので、Aは縦 断側面図、Bは頭部の拡大平面図である。

【図3】下部ニードルプレートの側面図及び断面図で、 Aは上部ニードルペッド基板支持部材を有する例、Bは 上部ニードルペッド基板支持部材を有しない例、CはA のC-C線断面図である。

【図4】上部ニードルベッド基板を示すもので、Aは縦 断側面図、Bは頭部の拡大平面図である。

【図5】Aは上部ニードルプレートの側面図、Bは同正面図である。

【図6】図9におけるVI-VI線における断面図である。

【図7】図9における VII-VII 線における断面図である。

【図8】図9におけるVIII-VIII線における断面図である。

【図9】図6におけるIX-IX線断面図である。

【図10】シンカージャックを示すもので、Aは側面図、 Bは底面図である。

【図11】シンカーの側面図である。

【図12】シンカースペーサの側面図である。

【図13】ノックオーバービットを示すもので、Aは平面図、Bは側面図、Cは背面図である。

7 【図14】上下キャリッジ上のカム配置を示す平面図で、 上下ペッドを重ねた状態で1つに表している。

【図15】シンカーの揺動状態を示すニードルペッド頭部の縦断側面図で、Aはシンカーの上方旋回時、Bはシンカーの下方旋回動時を示す。

【図16】下部ニードルペッドのニードルでの編成に際してのシンカー、ニードル、編成されたループとの関係を示すニードルペッド頭部の縦断側面図で、Aはシンカーの上方旋回時、Bはシンカーの下方旋回動時を示す。

【図17】A, B, Cは下部ニードルベッドのニードルで 編成を行う際のシンカージャック, シンカー, ノックオーバービット, 上下ニードルの動きを順次示す側面図である。

【図18】A, B, Cは図17Cに続く動作を順次示す側面 図である。

【図19】上部ニードルベッドのニードルでの編成に際してのシンカー、ニードル、編成されたループとの関係を示すニードルベッド頭部の縦断側面図で、Aはシンカーの上方旋回時、Bはシンカーの下方旋回動時を示す。

キャリッジ上のシンカーカムに当接するようにしたの 【図20】A, B, Cは上部ニードルベッドのニードルでで、シンカージャックの長さ相当だけ編成領域よりも離 50 編成を行う際のシンカージャック, シンカー, ノックオ

ーパーピット, 上下二ードルの動きを順次示す側面図である。

【図21】A, B, Cは図20Cに続く動作を順次示す側面図である。

【符号の説明】

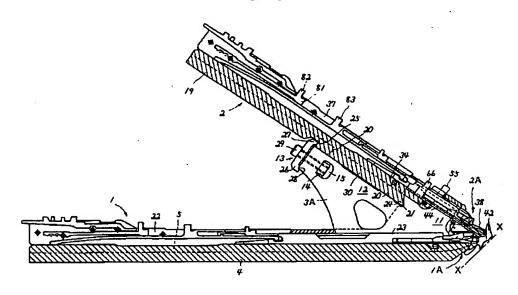
- 1 下部二一ドルペッド
- 1A 下部ニードルベッド頭部
- 2 上部ニードルペッド

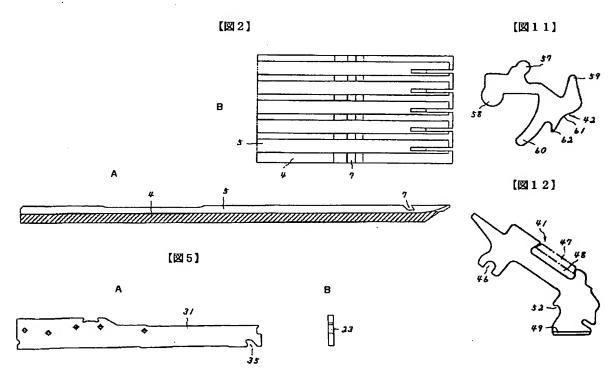
2A 上部ニードルペッド頭部

10

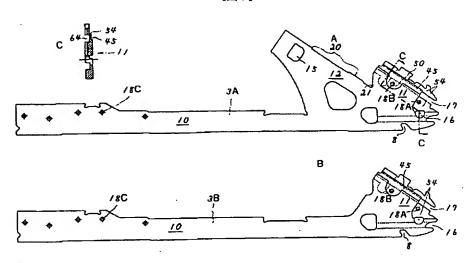
- 38 上部ニードル
- 42 シンカー
- 43 シンカージャック
- 55 シンカージャックバット
- 58 支点
- 61 ループ係止端縁

【図1】

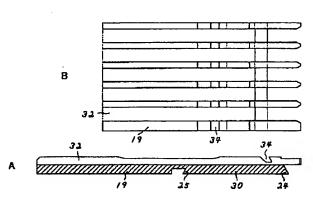




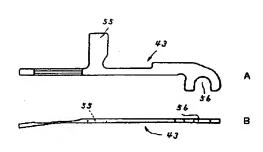




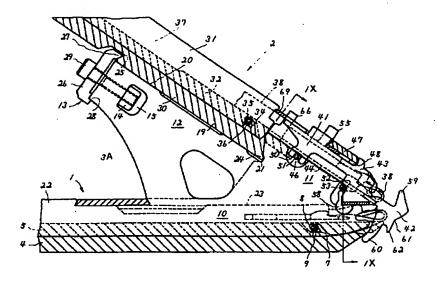
[図4]

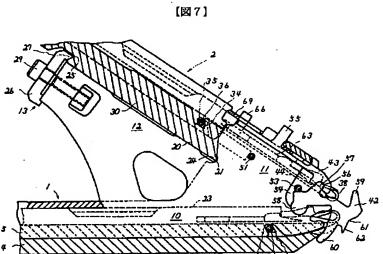


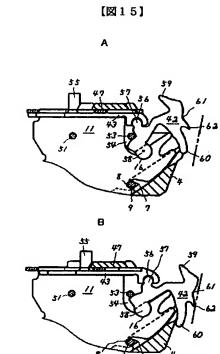
[図10]

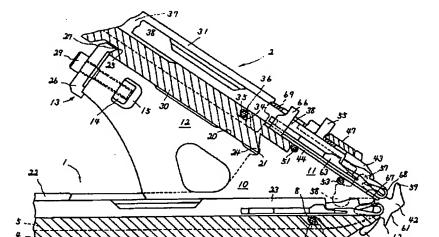


[図6]









[図8]

